

# Základy matematické analýzy

## Taylorovy polynomy a řady

Ing. Tomáš Kalvoda, Ph.D.<sup>1</sup>, Ing. Daniel Vašata<sup>2</sup>

<sup>1</sup>`tomas.kalvoda@fit.cvut.cz`

<sup>2</sup>`daniel.vasata@fit.cvut.cz`

Katedra aplikované matematiky  
Fakulta informačních technologií  
České vysoké učení technické v Praze

30. ledna 2014  
ZS 2013/2014

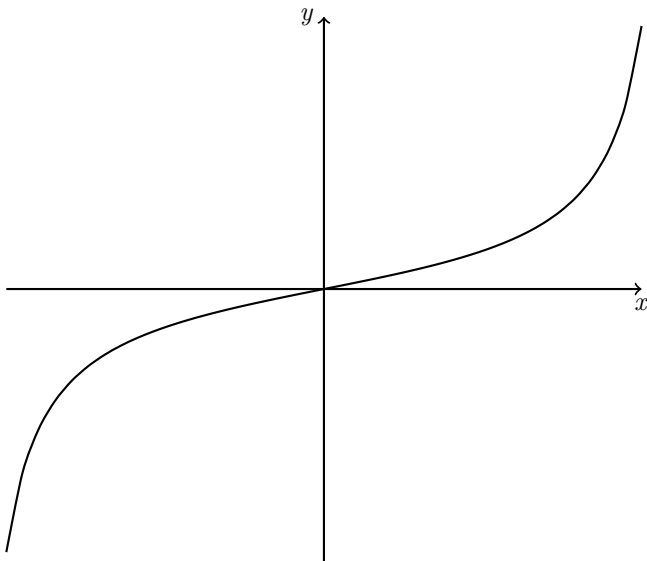


# Hlavní body

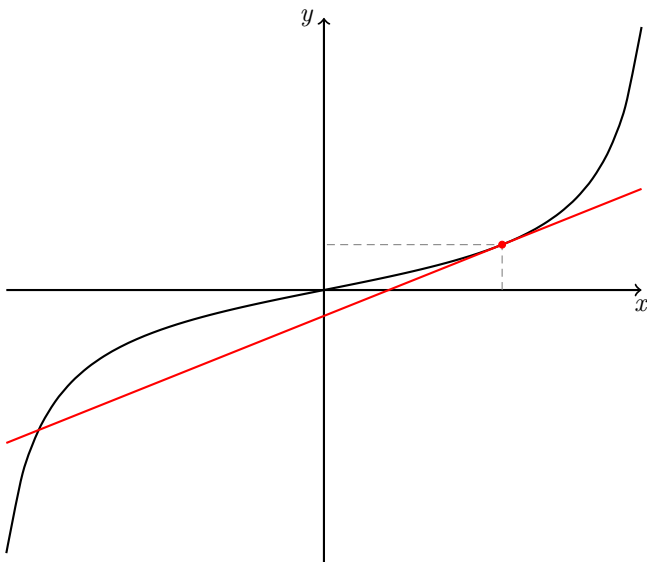
- 1 Úvod
- 2 Aproximace funkcí pomocí polynomů
- 3 Chyba aproximace
- 4 Funkce jako limita Taylorových polynomů
- 5 Další příklady



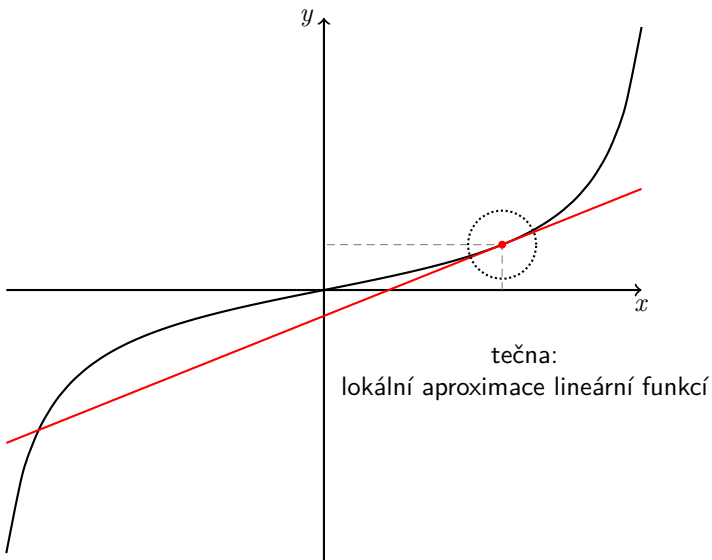
# Aproximace v bodě

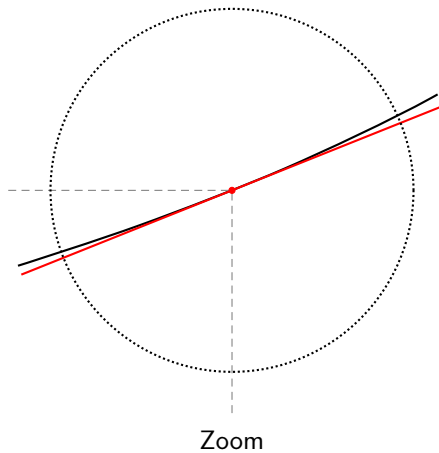


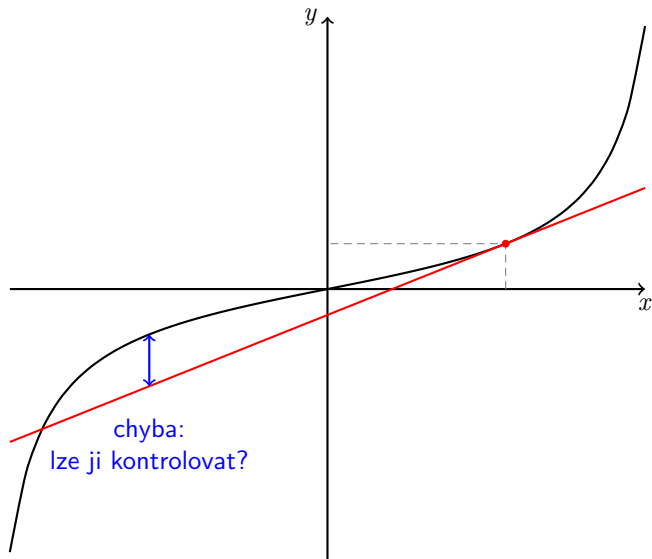
# Aproximace v bodě



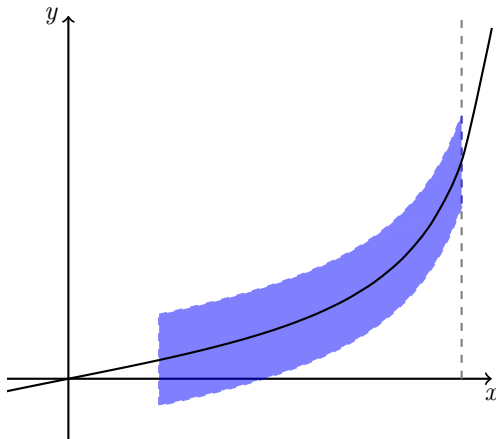
# Aproximace v bodě





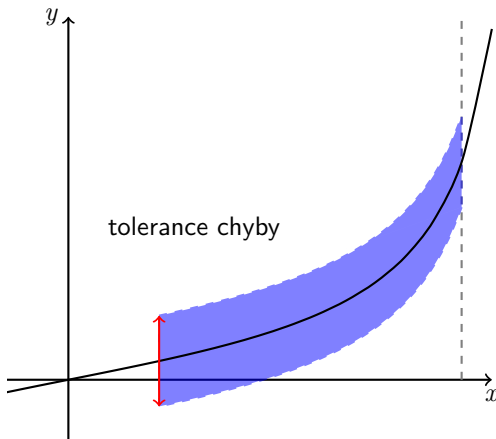


# Aproximace na intervalu

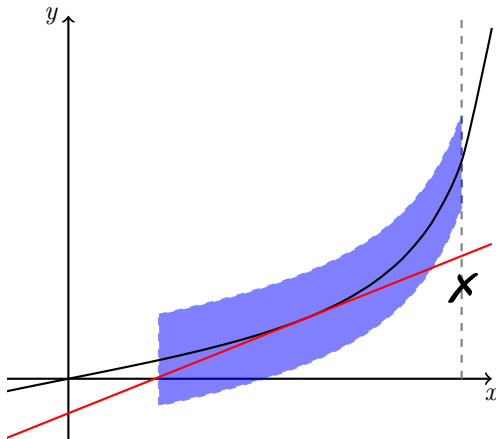




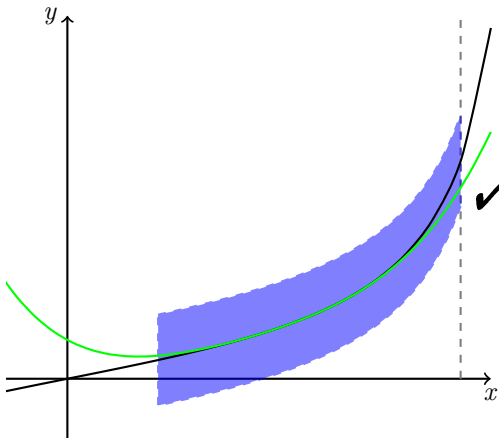
# Aproximace na intervalu



# Aproximace na intervalu



# Aproximace na intervalu



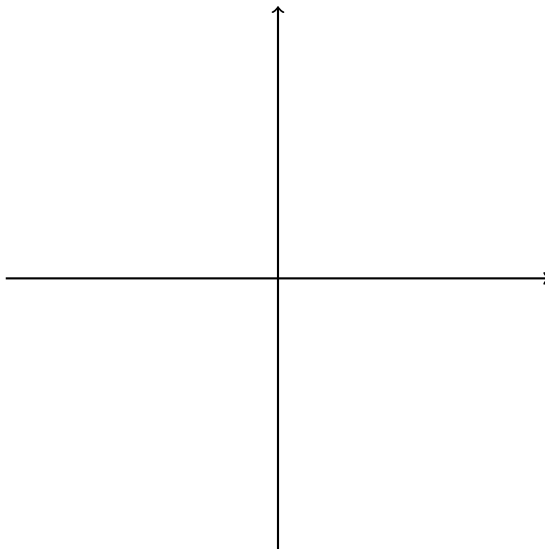
# Přibližné výpočty

**Otázka:**

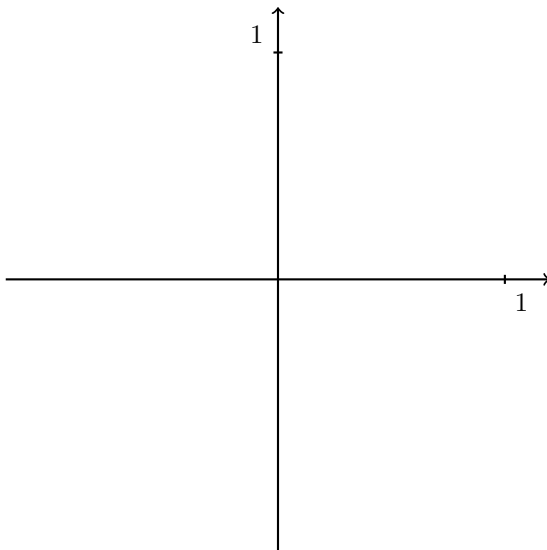
Jak určit hodnotu  $\sin(37^\circ)$ ?



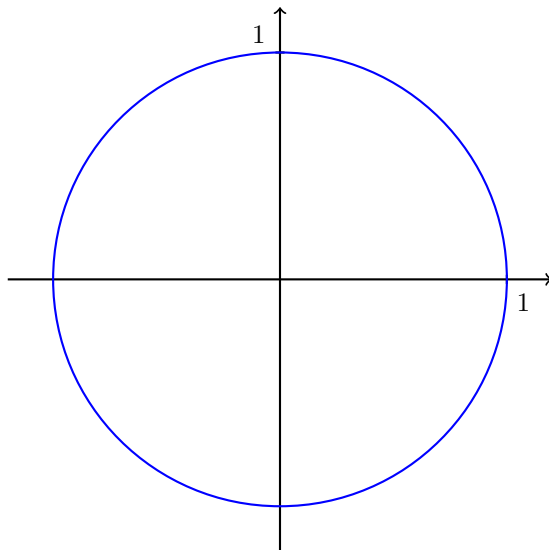
# Odpověď: Geometrická konstrukce



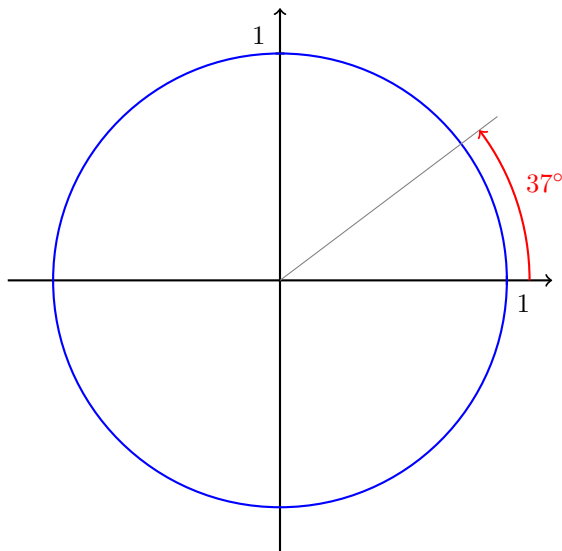
# Odpověď: Geometrická konstrukce



# Odpověď: Geometrická konstrukce

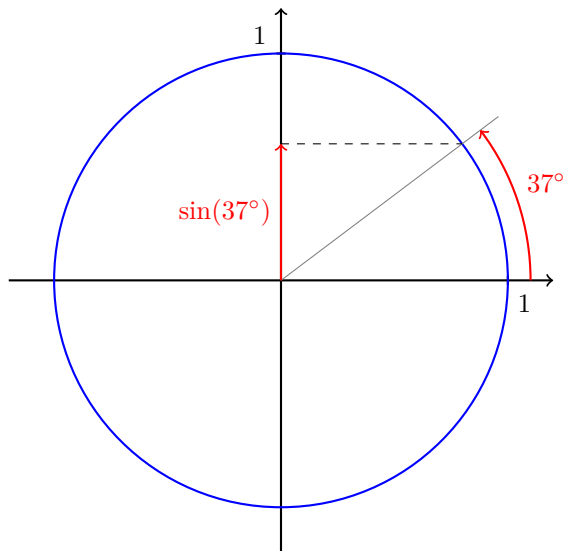


# Odpověď: Geometrická konstrukce

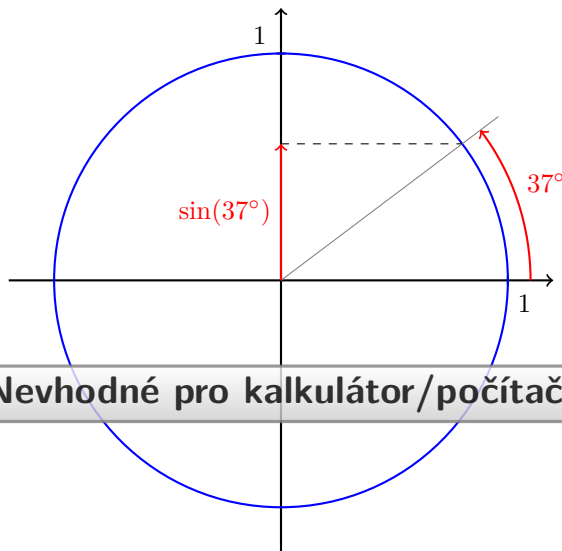




# Odpověď: Geometrická konstrukce



# Odpověď: Geometrická konstrukce



**Nevhodné pro kalkulačtor/počítač!**



# Hlavní body

- 1 Úvod
- 2 Aproximace funkcí pomocí polynomů
- 3 Chyba aproximace
- 4 Funkce jako limita Taylorových polynomů
- 5 Další příklady



# Co je to polynom?

## Definice (Polynom):

Reálnou funkci reálné proměnné  $p : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  nazveme **polynomem**, právě když existují nezáporné celé číslo  $n \in \mathbb{N}$  a reálná čísla  $a_0, \dots, a_n \in \mathbb{R}$  taková, že rovnost

$$p(x) = \sum_{k=0}^n a_k x^k$$

platí pro všechna reálná  $x \in \mathbb{R}$ .



# Co je to polynom?

## Definice (Polynom):

Reálnou funkci reálné proměnné  $p : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  nazveme **polynomem**, právě když existují nezáporné celé číslo  $n \in \mathbb{N}$  a reálná čísla  $a_0, \dots, a_n \in \mathbb{R}$  taková, že rovnost

$$p(x) = \sum_{k=0}^n a_k x^k$$

platí pro všechna reálná  $x \in \mathbb{R}$ .

## Definice (Terminologie):

- 1 Je-li  $a_n \neq 0$ , nazýváme číslo  $n$  **stupeň polynomu**  $p$ .
- 2 Jsou-li všechny koeficienty  $a_k$ ,  $k = 0, \dots, n$  nulové, nazýváme  $p$  **nulovým polynomem** a jeho stupeň nedefinujeme.



# Příklady polynomů

Notoricky známými příklady polynomů jsou:



# Příklady polynomů

Notoricky známými příklady polynomů jsou:

- 1 **Lineární** funkce  $f(x) = ax + b$  ( $a, b \in \mathbb{R}$ ,  $a \in \mathbb{R}$  parametry) je polynomem nejvýše prvního stupně.



# Příklady polynomů

Notoricky známými příklady polynomů jsou:

- 1 **Lineární** funkce  $f(x) = ax + b$  ( $a, b \in \mathbb{R}$ ,  $a \in \mathbb{R}$  parametry) je polynomelem nejvýše prvního stupně.
- 2 **Kvadratická** funkce  $f(x) = ax^2 + bx + c$  ( $a, b, c \in \mathbb{R}$ ,  $a \neq 0$  parametry) je polynomelem druhého stupně.





# Příklady polynomů

Notoricky známými příklady polynomů jsou:

- 1 **Lineární** funkce  $f(x) = ax + b$  ( $a, b \in \mathbb{R}$ ,  $a \in \mathbb{R}$  parametry) je polynomem nejvýše prvního stupně.
- 2 **Kvadratická** funkce  $f(x) = ax^2 + bx + c$  ( $a, b, c \in \mathbb{R}$ ,  $a \neq 0$  parametry) je polynomem druhého stupně.

## Výhoda polynomů

K vyhodnocení funkční hodnoty polynomu stačí operace sčítání (odčítání) a násobení.



# Tečna funkce jakožto lineární aproximace

- 1 Je-li funkce  $f$  diferencovatelná v bodě  $a \in \mathbb{R}$ , pak rovnice její **tečny v bodě**  $a$  má tvar

$$y = f(a) + f'(a)(x - a).$$

Je to přímka nejvíce připomínající funkci  $f$  v okolí bodu  $a$ .



# Tečna funkce jakožto lineární aproximace

- 1 Je-li funkce  $f$  diferencovatelná v bodě  $a \in \mathbb{R}$ , pak rovnice její **tečny v bodě**  $a$  má tvar

$$y = f(a) + f'(a)(x - a).$$

Je to přímka nejvíce připomínající funkci  $f$  v okolí bodu  $a$ .

- 2 Tečnu také můžeme chápat jako graf lineární funkce

$$g(x) := f(a) + f'(a)(x - a).$$

Pro funkce  $f$  a  $g$  platí

$$g(a) = f(a), \quad g'(a) = f'(a).$$

(Mají stejnou funkční hodnotu a stejný „sklon“ v bodě  $a$ .)



# Tečna funkce jakožto lineární aproximace

- 1 Je-li funkce  $f$  diferencovatelná v bodě  $a \in \mathbb{R}$ , pak rovnice její **tečny v bodě**  $a$  má tvar

$$y = f(a) + f'(a)(x - a).$$

Je to přímka nejvíce připomínající funkci  $f$  v okolí bodu  $a$ .

- 2 Tečnu také můžeme chápat jako graf lineární funkce

$$g(x) := f(a) + f'(a)(x - a).$$

Pro funkce  $f$  a  $g$  platí

$$g(a) = f(a), \quad g'(a) = f'(a).$$

(Mají stejnou funkční hodnotu a stejný „sklon“ v bodě  $a$ .)

Tj. **funkce**  $f$  a její **tečna v bodě**  $a$  mají stejnou 0. a 1. derivaci v bodě  $a$ .

# Proč neuvažovat polynom vyššího stupně?

Nechť funkce  $f$  má derivace v bodě  $a$  až do řádu  $n \in \mathbb{N}$  včetně. Lze nalézt polynom  $p$  takový, že  $p^{(k)}(a) = f^{(k)}(a)$  pro všechna  $k = 0, 1, \dots, n$ ?



# Proč neuvažovat polynom vyššího stupně?

Nechť funkce  $f$  má derivace v bodě  $a$  až do řádu  $n \in \mathbb{N}$  včetně. Lze nalézt polynom  $p$  takový, že  $p^{(k)}(a) = f^{(k)}(a)$  pro všechna  $k = 0, 1, \dots, n$ ?

Odpověď je **kladná**. Hledejme polynom ve tvaru

$$p(x) = \sum_{k=0}^n a_k (x - a)^k.$$

$$f(a) = p(a) = a_0 \quad \implies \quad a_0 = f(a)$$

$$f'(a) = p'(a) = a_1 \quad \implies \quad a_1 = f'(a)$$

$$f''(a) = p''(a) = 2a_2 \quad \implies \quad a_2 = \frac{1}{2}f''(a)$$

$$f^{(k)}(a) = p^{(k)}(a) = k!a_k \quad \implies \quad a_k = \frac{1}{k!}f^{(k)}(a), \quad k = 0, 1, \dots, n$$



# Proč neuvažovat polynom vyššího stupně?

Nechť funkce  $f$  má derivace v bodě  $a$  až do řádu  $n \in \mathbb{N}$  včetně. Lze nalézt polynom  $p$  takový, že  $p^{(k)}(a) = f^{(k)}(a)$  pro všechna  $k = 0, 1, \dots, n$ ?

Odpověď je **kladná**. Hledejme polynom ve tvaru

$$p(x) = \sum_{k=0}^n a_k (x - a)^k.$$

$$f(a) = p(a) = a_0 \quad \implies \quad a_0 = f(a)$$

$$f'(a) = p'(a) = a_1 \quad \implies \quad a_1 = f'(a)$$

$$f''(a) = p''(a) = 2a_2 \quad \implies \quad a_2 = \frac{1}{2}f''(a)$$

$$f^{(k)}(a) = p^{(k)}(a) = k!a_k \quad \implies \quad a_k = \frac{1}{k!}f^{(k)}(a), \quad k = 0, 1, \dots, n$$

Uzavíráme, že hledaný polynom  $p$  požadovaných vlastností je tvaru

$$p(x) = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(a)}{k!} (x - a)^k.$$

# Taylorův polynom

## Věta:

Nechť reálná funkce reálné proměnné  $f$  má v bodě  $a \in \mathbb{R}$  konečnou  $n$ -tou derivaci. Potom existuje právě jeden polynom  $T_{n,a}$  stupně nejvýše  $n$  takový, že

$$T_{n,a}^{(k)}(a) = f^{(k)}(a) \text{ pro každé } k = 0, 1, \dots, n.$$

Tento má tvar

$$T_{n,a}(x) = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(a)}{k!} (x - a)^k$$

a nazýváme ho  **$n$ -tým Taylorovým polynomem funkce  $f$  v bodě  $a$ .**

## Důkaz.

Existenci i jednoznačnost dokážeme podobnými úvahami jako na předchozím slidu. □





# Příklady nejjednodušších Taylorových polynomů

## Exponenciála

Nalezněme Taylorův polynom funkce  $f(x) = e^x$  stupně  $n \in \mathbb{N}_0$  v bodě 0.



# Příklady nejjednodušších Taylorových polynomů

## Exponenciála

Nalezněme Taylorův polynom funkce  $f(x) = e^x$  stupně  $n \in \mathbb{N}_0$  v bodě 0.

Pro libovolné  $k \in \mathbb{N}$  platí  $f^{(k)}(x) = e^x$  a proto  $f^{(k)}(0) = 1$ . Dostáváme

$$T_{n,0}(x) = \sum_{k=0}^n \frac{1}{k!} x^k.$$



# Příklady nejjednodušších Taylorových polynomů

## Exponenciála

Nalezněme Taylorův polynom funkce  $f(x) = e^x$  stupně  $n \in \mathbb{N}_0$  v bodě 0.

Pro libovolné  $k \in \mathbb{N}$  platí  $f^{(k)}(x) = e^x$  a proto  $f^{(k)}(0) = 1$ . Dostáváme

$$T_{n,0}(x) = \sum_{k=0}^n \frac{1}{k!} x^k.$$

## Poznámka (Značení):

Pokud  $a = 0$ , budeme pro jednoduchost místo  $T_{n,0}$  psát pouze  $T_n$ .



## Sinus

Nalezněme Taylorův polynom funkce  $f(x) = \sin(x)$  stupně  $n \in \mathbb{N}_0$  v bodě 0.



## Sinus

Nalezněme Taylorův polynom funkce  $f(x) = \sin(x)$  stupně  $n \in \mathbb{N}_0$  v bodě 0.

Derivace funkce  $f$  se cyklicky opakují, v závislosti na  $k \in \mathbb{N}_0$  platí

$$f^{(2k)}(x) = (-1)^k \sin(x) \quad \text{a} \quad f^{(2k+1)}(x) = (-1)^k \cos(x).$$

Proto

$$f^{(2k)}(0) = 0 \quad \text{a} \quad f^{(2k+1)}(0) = (-1)^k.$$

Výsledkem pro  $n = 2\ell$  nebo  $n = 2\ell - 1$  platí

$$T_n(x) = \sum_{j=0}^n \frac{f^{(j)}(0)}{j!} x^j = \sum_{k=0}^{\ell-1} \frac{(-1)^k}{(2k+1)!} x^{2k+1}.$$



## Sinus

Nalezněme Taylorův polynom funkce  $f(x) = \sin(x)$  stupně  $n \in \mathbb{N}_0$  v bodě 0.

Derivace funkce  $f$  se cyklicky opakují, v závislosti na  $k \in \mathbb{N}_0$  platí

$$f^{(2k)}(x) = (-1)^k \sin(x) \quad \text{a} \quad f^{(2k+1)}(x) = (-1)^k \cos(x).$$

Proto

$$f^{(2k)}(0) = 0 \quad \text{a} \quad f^{(2k+1)}(0) = (-1)^k.$$

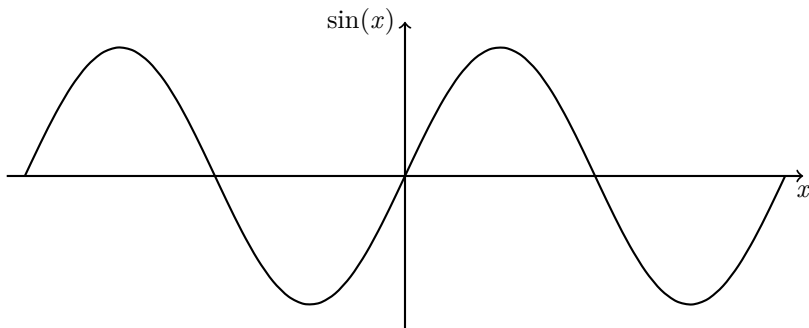
Výsledkem pro  $n = 2\ell$  nebo  $n = 2\ell - 1$  platí

$$T_n(x) = \sum_{j=0}^n \frac{f^{(j)}(0)}{j!} x^j = \sum_{k=0}^{\ell-1} \frac{(-1)^k}{(2k+1)!} x^{2k+1}.$$

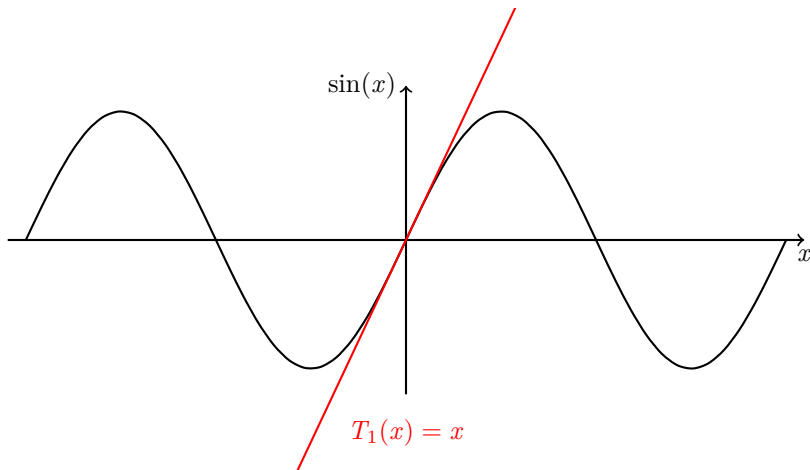
Speciálně tedy platí  $T_{2n} = T_{2n-1}$ ,  $n \in \mathbb{N}$  a ještě speciálněji třeba  $T_{40} = T_{39}$ .



# Taylorovy polynomy nízkého stupně: demonstrace

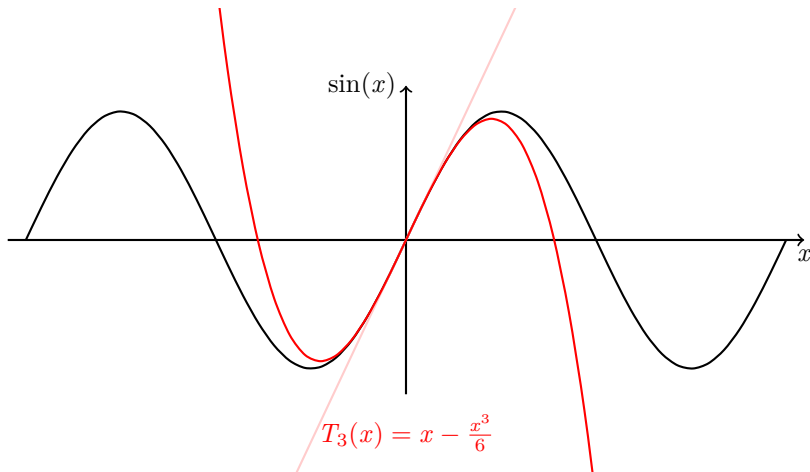


# Taylorovy polynomy nízkého stupně: demonstrace

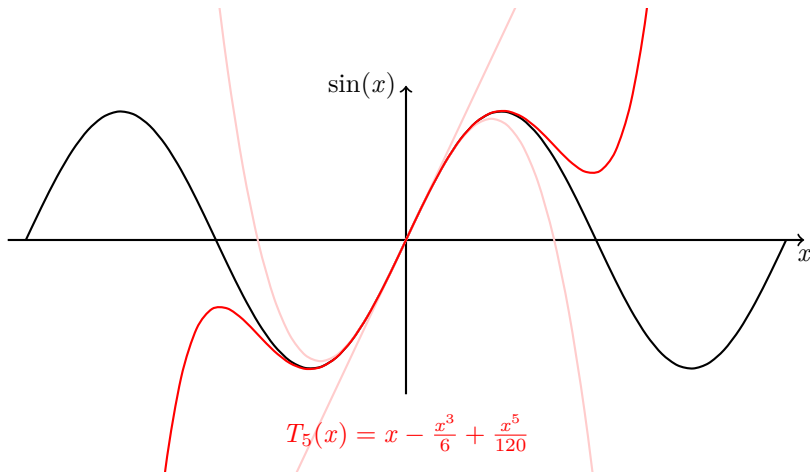




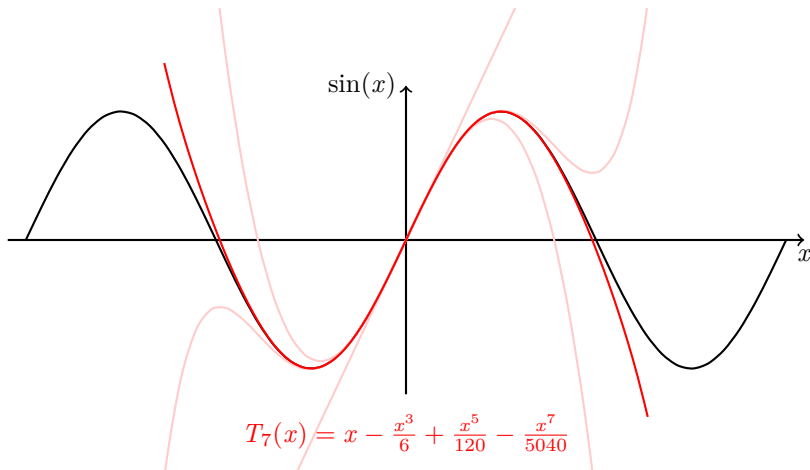
# Taylorovy polynomy nízkého stupně: demonstrace



# Taylorovy polynomy nízkého stupně: demonstrace



# Taylorovy polynomy nízkého stupně: demonstrace



# Hlavní body

- 1 Úvod
- 2 Aproximace funkcí pomocí polynomů
- 3 Chyba aproximace
- 4 Funkce jako limita Taylorových polynomů
- 5 Další příklady



# Zbytek v Taylorově vzorci

## Definice:

Nechť funkce  $f$  má v bodě  $a$  konečnou  $n$ -tou derivaci. Pro všechna přípustná  $x$  položme  $R_{n,a}(x) := f(x) - T_{n,a}(x)$ . Potom vztah

$$f(x) = T_{n,a}(x) + R_{n,a}(x)$$

nazýváme **Taylorovým vzorcem** a  $R_{n,a}$  nazýváme  **$n$ -tým zbytkem** v Taylorově vzorci.



# Zbytek v Taylorově vzorci

## Definice:

Nechť funkce  $f$  má v bodě  $a$  konečnou  $n$ -tou derivaci. Pro všechna přípustná  $x$  položíme  $R_{n,a}(x) := f(x) - T_{n,a}(x)$ . Potom vztah

$$f(x) = T_{n,a}(x) + R_{n,a}(x)$$

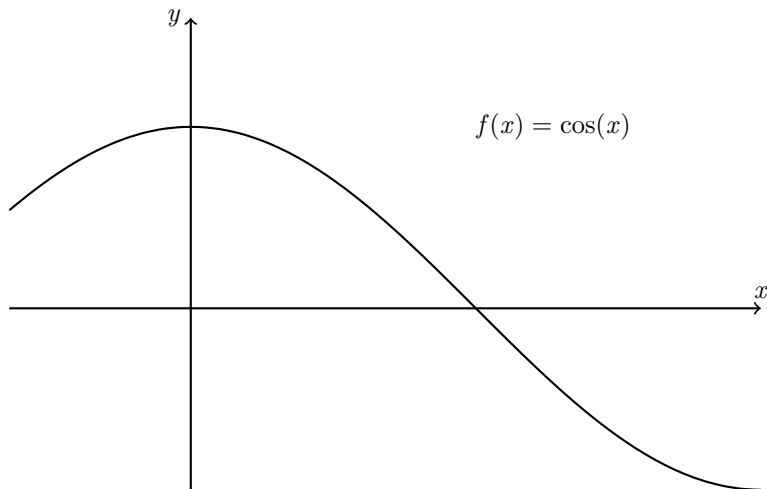
nazýváme **Taylorovým vzorcem** a  $R_{n,a}$  nazýváme  **$n$ -tým zbytkem** v Taylorově vzorci.

## Poznámka (Značení):

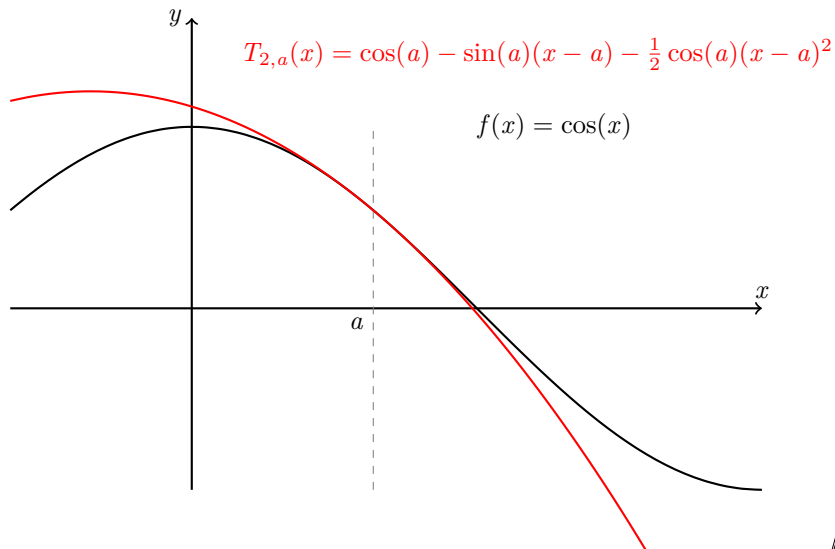
V případě, že mluvíme o Taylorově polynomu v bodě  $a = 0$  píšeme pro jednoduchost  $T_n$  místo  $T_{n,0}$ . Podobně v případě zbytku  $R_n = R_{n,0}$  a Peanova zbytku (zaveden dále)  $\omega_n = \omega_{n,0}$ . Taylorův polynom pro  $a = 0$  se také někdy nazývá **Maclaurinův polynom**.



# Zbytek v Taylorově vzorci

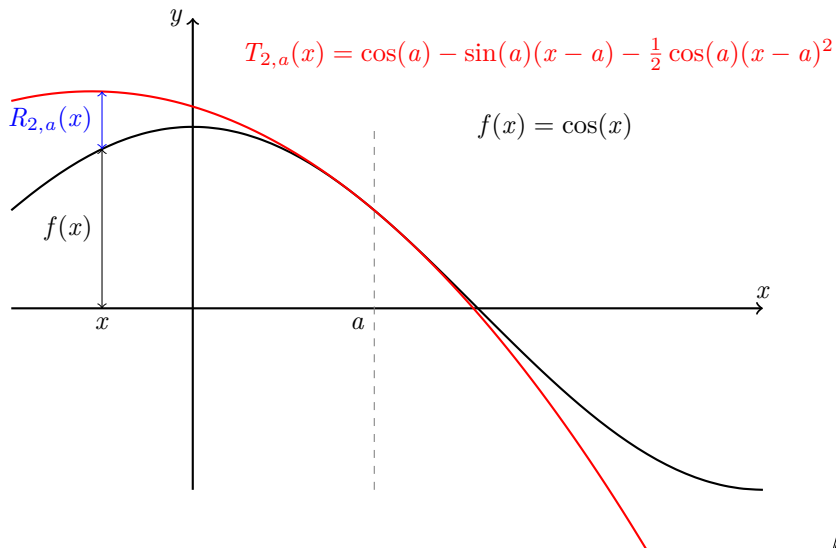


# Zbytek v Taylorově vzorci

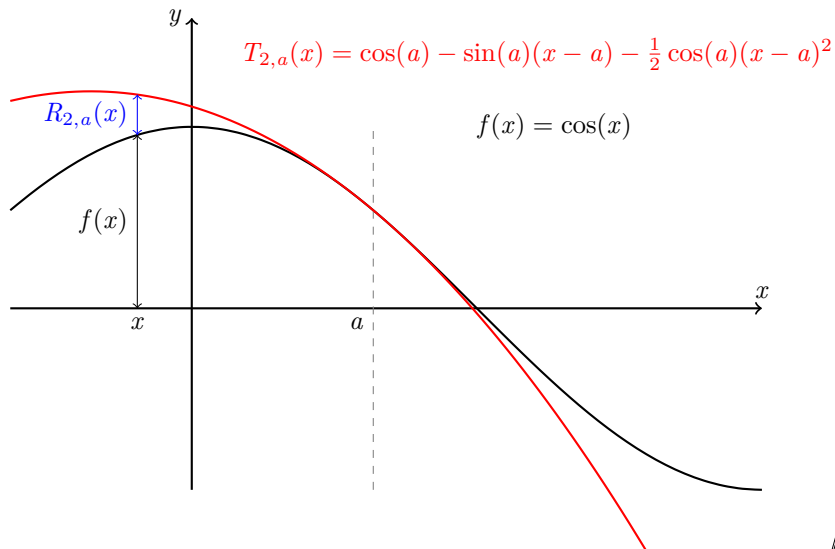




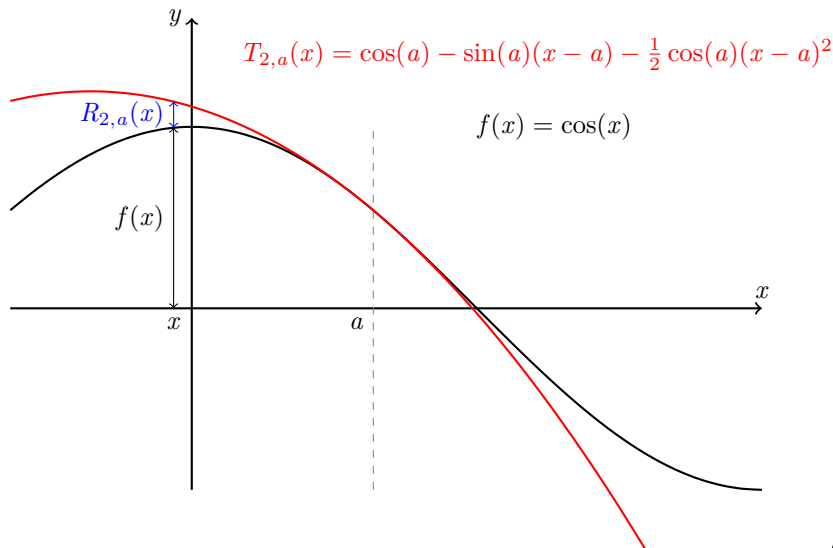
# Zbytek v Taylorově vzorci



# Zbytek v Taylorově vzorci



# Zbytek v Taylorově vzorci



**Věta:**

Nechť funkce  $f$  má v jistém okolí  $H_a$  bodu  $a$  spojitou  $n$ -tou derivaci. Pak pro zbytek v Taylorově vzorci platí

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{R_{n,a}(x)}{(x - a)^n} = 0.$$



**Věta:**

Nechť funkce  $f$  má v jistém okolí  $H_a$  bodu  $a$  spojitou  $n$ -tou derivaci. Pak pro zbytek v Taylorově vzorci platí

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{R_{n,a}(x)}{(x-a)^n} = 0.$$

**Důkaz.**

Bez újmy na obecnosti předpokládejme, že  $a = 0$ . Z definice zbytku a vlastností Taylorova polynomu plyne

$$R_n(0) = R'_n(0) = \dots = R_n^{(n-1)}(0) = R_n^{(n)}(0) = 0.$$

Pro výpočet limity lze použít l'Hospitalovo pravidlo (zdůvodněte proč!). Potom

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{R_n(x)}{x^n} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{R'_n(x)}{nx^{n-1}} = \dots = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{R_n^{(n-1)}(x)}{n! \cdot x} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{R_n^{(n)}(x)}{n!} = 0. \quad \square$$



# Peanův tvar zbytku

## Důsledek:

Za stejných předpokladů jako v předchozí větě lze Taylorův vzorec vyjádřit ve tvaru

$$f(x) = T_{n,a}(x) + \omega_{n,a}(x) \cdot (x - a)^n,$$

kde  $\lim_{x \rightarrow 0} \omega_n(x) = 0$ . Výraz  $\omega_{n,a}(x) \cdot (x - a)^n$  se nazývá **Peanův tvar zbytku**.



# Peanův tvar zbytku

## Důsledek:

Za stejných předpokladů jako v předchozí větě lze Taylorův vzorec vyjádřit ve tvaru

$$f(x) = T_{n,a}(x) + \omega_{n,a}(x) \cdot (x - a)^n,$$

kde  $\lim_{x \rightarrow 0} \omega_n(x) = 0$ . Výraz  $\omega_{n,a}(x) \cdot (x - a)^n$  se nazývá **Peanův tvar zbytku**.

## Důkaz.

Stačí položit  $\omega_{n,a}(x) = \frac{R_{n,a}(x)}{(x-a)^n}$  a použít předchozí věty. □



# „Taylorův polynom je nejlepší aproximace“

Přesný smysl tohoto výroku je obsažen v následující větě.

## Věta (O nejlepší aproximaci):

Nechť funkce  $f$  má v jistém okolí bodu 0 konečnou  $n$ -tou derivaci a nechť  $Q$  je polynom stupně nejvýše  $n$ , různý od Taylorova polynomu  $T_n$  funkce  $f$  v bodě 0. Potom existuje okolí  $H_0$  bodu 0 takové, že

$$|f(x) - T_n(x)| < |f(x) - Q(x)| \quad \text{pro každé } x \in H_0 \setminus \{0\}.$$





# „Taylorův polynom je nejlepší aproximace“

Přesný smysl tohoto výroku je obsažen v následující větě.

## Věta (O nejlepší aproximaci):

Nechť funkce  $f$  má v jistém okolí bodu 0 konečnou  $n$ -tou derivaci a nechť  $Q$  je polynom stupně nejvýše  $n$ , různý od Taylorova polynomu  $T_n$  funkce  $f$  v bodě 0. Potom existuje okolí  $H_0$  bodu 0 takové, že

$$|f(x) - T_n(x)| < |f(x) - Q(x)| \quad \text{pro každé } x \in H_0 \setminus \{0\}.$$

## Poznámka:

Výraz  $|f(x) - Q(x)|$  představuje absolutní velikost chyby při aproximaci funkce  $f$  pomocí polynomu  $Q$  v bodě  $x$ .



**Poznámka:**

Pokud  $T_{n-1} \neq T_n$ , pak pro jisté okolí  $H_0$  podle předchozí věty platí

$$|f(x) - T_n(x)| < |f(x) - T_{n-1}(x)| \quad \text{pro každé } x \in H_0 \setminus \{0\}.$$

Tedy, každý další Taylorův polynom aproximuje funkci  $f$  lépe než předchozí.



# Taylorova věta

## Věta (Taylorova):

Nechť existuje okolí  $H_0$  bodu 0 takové, že funkce  $f$  v něm má konečnou  $(n+1)$ -ní derivaci. Pak zbytek v Taylorově vzorci  $f(x) = T_n(x) + R_n(x)$  lze pro každé  $x \in H_0$  zapsat ve tvaru

$$R_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} x^{n+1},$$

kde číslo  $\xi$  závisí na  $x$  a  $n$  a leží uvnitř intervalu s krajními body  $x$  a 0. Tento tvar zbytku nazýváme **Lagrangeův**.

## Poznámka:

Tato Věta nám dává velmi důležitou informaci o zbytku v Taylorově vzorci. Umožňuje **odhadovat** chybu mezi původní funkcí a jejím Taylorovým polynomem.



# Příklad: Přibližný výpočet

Určete, jaké chyby se dopustíme, když pro výpočet čísla  $\sqrt{e} = e^{\frac{1}{2}}$  použijeme hodnotu Taylorova polynomu funkce  $e^x$  třetího stupně v bodě 0 vyhodnoceného v bodě  $x = \frac{1}{2}$ ,

$$T_3(x) = 1 + x + \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{6}x^3.$$

Dosazením dostaneme funkční hodnotu Taylorova polynomu v  $x = \frac{1}{2}$ :

$$T_3\left(\frac{1}{2}\right) = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{2}\left(\frac{1}{2}\right)^2 + \frac{1}{6}\left(\frac{1}{2}\right)^3 = \frac{79}{48} = 1.6458\bar{3}.$$

Toto číslo nám samo o sobě nic neříká. Je nutné odhadnout chybu.



# Příklad: Přibližný výpočet, pokračování

Podle **Taylorovy věty** platí  $(f(x) = e^x)$  rovnost

$$\sqrt{e} = T_3\left(\frac{1}{2}\right) + R_3\left(\frac{1}{2}\right),$$

kde zbytek je tvaru

$$R_3\left(\frac{1}{2}\right) = \frac{e^\xi}{4!} \left(\frac{1}{2}\right)^4.$$

O číslo  $\xi$  pouze víme, že leží v intervalu  $(0, \frac{1}{2})$ . Navíc umíme odhadnout velikost čísla  $e$ , platí nerovnost  $e < 4$  (zdůvodněte!).

Celkem tedy

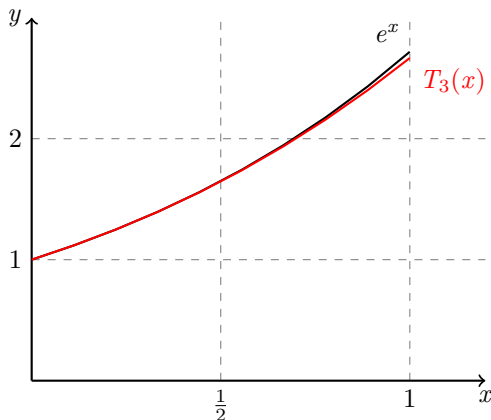
$$0 < R_3\left(\frac{1}{2}\right) < \frac{4^{1/2}}{4!} \left(\frac{1}{2}\right)^4 = \frac{1}{192} = 0.005208\bar{3}.$$



# Příklad: Přibližný výpočet, pokračování

## Závěr

Číslo  $\sqrt{e}$  leží v intervalu  $(1.6458\bar{3}, 1.651041\bar{6})$ .



# Hlavní body

- 1 Úvod
- 2 Aproximace funkcí pomocí polynomů
- 3 Chyba aproximace
- 4 Funkce jako limita Taylorových polynomů**
- 5 Další příklady



# Příklad exponenciály

## Připomenutí

Již jsme spočetli, že pro každé reálné  $x$  a přirozené  $n$  platí

$$e^x = \sum_{k=0}^n \frac{x^k}{k!} + R_n(x).$$





# Příklad exponenciály

## Připomenutí

Již jsme spočetli, že pro každé reálné  $x$  a přirozené  $n$  platí

$$e^x = \sum_{k=0}^n \frac{x^k}{k!} + R_n(x).$$

Dále známe tvar zbytku, lze ho vyjádřit jako

$$R_n(x) = \frac{e^{\xi_{n,x}}}{(n+1)!} x^{n+1},$$

kde  $\xi_{n,x}$  leží mezi 0 a  $x$ , tudíž  $\xi_{n,x} < |x|$ . Z monotonie  $e^x$  pak plyne odhad

$$0 < e^{\xi_{n,x}} < e^{|x|}.$$

Horní odhad tedy nezávisí na  $n$  (v tomto případě)!



Pro dané pevné  $x \in \mathbb{R}$  tedy platí

$$0 \leq |R_n(x)| < \frac{e^{|x|}}{(n+1)!} |x^n| \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0.$$



Pro dané pevné  $x \in \mathbb{R}$  tedy platí

$$0 \leq |R_n(x)| < \frac{e^{|x|}}{(n+1)!} |x^n| \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0.$$

Věta o limitě sevřené posloupnosti zaručuje

$$\lim_{n \rightarrow \infty} R_n(x) = 0.$$



Pro dané pevné  $x \in \mathbb{R}$  tedy platí

$$0 \leq |R_n(x)| < \frac{e^{|x|}}{(n+1)!} |x^n| \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0.$$

Věta o limitě sevřené posloupnosti zaručuje

$$\lim_{n \rightarrow \infty} R_n(x) = 0.$$

## Závěr

Pro libovolné reálné  $x$  platí

$$e^x = \lim_{n \rightarrow \infty} \left( \sum_{k=0}^n \frac{x^k}{k!} + R_n(x) \right) = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=0}^n \frac{x^k}{k!} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{x^k}{k!}.$$



# Mocninná řada

## Definice:

Nechť je dána posloupnost  $(a_k)_{k=1}^{\infty}$  a číslo  $c \in \mathbb{R}$ . Číselnou řadu

$$\sum_{k=0}^{\infty} a_k (x - c)^k$$

závisející na reálném parametru  $x$  nazýváme **mocninnou řadou se středem v bodě  $c$** .



## Poznámka:

Uvažme pro jednoduchost  $c = 0$ .

- Je-li například  $x = 2$ , pak máme číselnou řadu  $\sum_{k=0}^{\infty} a_k 2^k$ ,
- je-li  $x = \frac{1}{3}$ , pak máme číselnou řadu  $\sum_{k=0}^{\infty} \frac{a_k}{3^k}$ .

Tímto způsobem je definována jistá funkce, která každému reálnému  $x$  přiřadí součet zadané číselné řady, pokud existuje. Jaký je definiční obor této funkce?



# Poloměr konvergence

## Věta:

Pokud existuje limita

$$L := \lim_{k \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{k+1}}{a_k} \right|,$$



# Poloměr konvergence

## Věta:

Pokud existuje limita

$$L := \lim_{k \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{k+1}}{a_k} \right|,$$

potom klademe

$$R := \begin{cases} \frac{1}{L}, & L \in \mathbb{R}, \\ +\infty, & L = 0, \\ 0, & L = +\infty \end{cases}$$





# Poloměr konvergence

## Věta:

Pokud existuje limita

$$L := \lim_{k \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{k+1}}{a_k} \right|,$$

potom klademe

$$R := \begin{cases} \frac{1}{L}, & L \in \mathbb{R}, \\ +\infty, & L = 0, \\ 0, & L = +\infty \end{cases}$$

a tvrdíme, že mocninná řada

$$\sum_{k=0}^{\infty} a_k (x - c)^k$$

konverguje absolutně pro  $x \in (c - R, c + R)$  a diverguje pro  $|c - x| > R$ .



## Důkaz.

BÚNO  $c = 0$ . Pro libovolné  $x \in \mathbb{R}$  dostáváme

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{k+1} x^{k+1}}{a_k x^k} \right| = \lim_{k \rightarrow \infty} |x| \cdot \left| \frac{a_{k+1}}{a_k} \right| = |x| \cdot L.$$

Shrnujeme, že pokud



## Důkaz.

BÚNO  $c = 0$ . Pro libovolné  $x \in \mathbb{R}$  dostáváme

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{k+1} x^{k+1}}{a_k x^k} \right| = \lim_{k \rightarrow \infty} |x| \cdot \left| \frac{a_{k+1}}{a_k} \right| = |x| \cdot L.$$

Shrnujeme, že pokud

- $|x| \cdot L < 1$ , tedy  $|x| < R$ , pak podle d'Alembertova kritéria zkoumaná řada konverguje absolutně,



## Důkaz.

BÚNO  $c = 0$ . Pro libovolné  $x \in \mathbb{R}$  dostáváme

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{k+1} x^{k+1}}{a_k x^k} \right| = \lim_{k \rightarrow \infty} |x| \cdot \left| \frac{a_{k+1}}{a_k} \right| = |x| \cdot L.$$

Shrnujeme, že pokud

- $|x| \cdot L < 1$ , tedy  $|x| < R$ , pak podle d'Alembertova kritéria zkoumaná řada konverguje absolutně,
- $|x| \cdot L > 1$ , tedy  $|x| > R$ , pak podle podílového kritéria je  $\lim_{k \rightarrow \infty} |a_k x^k| = +\infty$ .

Tudíž nemůže být splněna nutná podmínka konvergence zkoumané řady (tj. neplatí  $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n x^n = 0$ ). □



Uvedme dále několik základních vlastností týkajících se mocninné řady

$$\sum_{k=0}^{\infty} a_k x^k, \quad \exists L = \lim_{k \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{k+1}}{a_k} \right|, \quad R = \frac{1}{L}. \quad (1)$$

- Číslo  $R$  nazýváme **poloměrem konvergence** mocninné řady (1).



Uvedme dále několik základních vlastností týkajících se mocninné řady

$$\sum_{k=0}^{\infty} a_k x^k, \quad \exists L = \lim_{k \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{k+1}}{a_k} \right|, \quad R = \frac{1}{L}. \quad (1)$$

- Číslo  $R$  nazýváme **poloměrem konvergence** mocninné řady (1).
- Předchozí věta říká, že tato mocninná řada (1) konverguje pro  $|x| < R$  a diverguje pro  $|x| > R$ . **Neříká nic** o konvergenci pro  $x = R$  a  $x = -R$ .



Uvedme dále několik základních vlastností týkajících se mocninné řady

$$\sum_{k=0}^{\infty} a_k x^k, \quad \exists L = \lim_{k \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{k+1}}{a_k} \right|, \quad R = \frac{1}{L}. \quad (1)$$

- Číslo  $R$  nazýváme **poloměrem konvergence** mocninné řady (1).
- Předchozí věta říká, že tato mocninná řada (1) konverguje pro  $|x| < R$  a diverguje pro  $|x| > R$ . **Neříká nic** o konvergenci pro  $x = R$  a  $x = -R$ .
- Každá mocninná řada se chová tímto způsobem. Platí totiž následující

### Věta (Cauchy-Hadamard):

Ke každé mocninné řadě tvaru (1) existuje  $R \in \langle 0, +\infty \rangle$  takové, že řada absolutně konverguje pro  $|x| < R$  a diverguje pro  $|x| > R$ .



Uvedme dále několik základních vlastností týkajících se mocninné řady

$$\sum_{k=0}^{\infty} a_k x^k, \quad \exists L = \lim_{k \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{k+1}}{a_k} \right|, \quad R = \frac{1}{L}. \quad (1)$$

- Číslo  $R$  nazýváme **poloměrem konvergence** mocninné řady (1).
- Předchozí věta říká, že tato mocninná řada (1) konverguje pro  $|x| < R$  a diverguje pro  $|x| > R$ . **Něříká nic** o konvergenci pro  $x = R$  a  $x = -R$ .
- Každá mocninná řada se chová tímto způsobem. Platí totiž následující

### Věta (Cauchy-Hadamard):

Ke každé mocninné řadě tvaru (1) existuje  $R \in \langle 0, +\infty \rangle$  takové, že řada absolutně konverguje pro  $|x| < R$  a diverguje pro  $|x| > R$ .

- Poloměr konvergence ale vždy **nemusí** jít spočítat pomocí limity podílů uvedených v předešlé větě (tato limita nemusí existovat).





## Příklad.

Rozeberme všechny tyto poznatky na příkladu funkce  $f(x) = \frac{1}{1-x}$  a její Taylorově řadě v bodě 0,

$$\sum_{k=0}^{\infty} x^k.$$



## Příklad.

Rozeberme všechny tyto poznatky na příkladu funkce  $f(x) = \frac{1}{1-x}$  a její Taylorově řadě v bodě 0,

$$\sum_{k=0}^{\infty} x^k.$$

- Platí  $f^{(k)}(x) = \frac{k!}{(1-x)^{k+1}}$ ,  $x \neq 0$ ,  $k \in \mathbb{N}$ . Proto  $f^{(k)}(0) = k!$ .



## Příklad.

Rozeberme všechny tyto poznatky na příkladu funkce  $f(x) = \frac{1}{1-x}$  a její Taylorově řadě v bodě 0,

$$\sum_{k=0}^{\infty} x^k.$$

- Platí  $f^{(k)}(x) = \frac{k!}{(1-x)^{k+1}}$ ,  $x \neq 0$ ,  $k \in \mathbb{N}$ . Proto  $f^{(k)}(0) = k!$ .
- Pro poloměr konvergence máme

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \left| \frac{1}{1} \right| = 1 = \frac{1}{R}.$$

Dále pro  $x = \pm 1$  jsou řady  $\sum_{k=0}^{\infty} (\pm 1)^k$  divergentní.



## Příklad.

Rozeberme všechny tyto poznatky na příkladu funkce  $f(x) = \frac{1}{1-x}$  a její Taylorově řadě v bodě 0,

$$\sum_{k=0}^{\infty} x^k.$$

- Platí  $f^{(k)}(x) = \frac{k!}{(1-x)^{k+1}}$ ,  $x \neq 0$ ,  $k \in \mathbb{N}$ . Proto  $f^{(k)}(0) = k!$ .
- Pro poloměr konvergence máme

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \left| \frac{1}{1} \right| = 1 = \frac{1}{R}.$$

Dále pro  $x = \pm 1$  jsou řady  $\sum_{k=0}^{\infty} (\pm 1)^k$  divergentní.

- Řada konverguje absolutně pro  $x \in (-1, 1)$  a diverguje pro všechna ostatní  $x$ .



## Příklad.

Rozeberme všechny tyto poznatky na příkladu funkce  $f(x) = \frac{1}{1-x}$  a její Taylorově řadě v bodě 0,

$$\sum_{k=0}^{\infty} x^k.$$

- Platí  $f^{(k)}(x) = \frac{k!}{(1-x)^{k+1}}$ ,  $x \neq 0$ ,  $k \in \mathbb{N}$ . Proto  $f^{(k)}(0) = k!$ .
- Pro poloměr konvergence máme

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \left| \frac{1}{1} \right| = 1 = \frac{1}{R}.$$

Dále pro  $x = \pm 1$  jsou řady  $\sum_{k=0}^{\infty} (\pm 1)^k$  divergentní.

- Řada konverguje absolutně pro  $x \in (-1, 1)$  a diverguje pro všechna ostatní  $x$ .
- Rovnost

$$\frac{1}{1-x} = \sum_{k=0}^{\infty} x^k$$

platí pro  $x \in (-1, 1)$ . Řadu v tomto případě umíme přímo sečíst, není potřeba vyšetřovat zbytek v Taylorově vzorci.



Podobně máme následující dvojice funkce – Taylorova řada.



Podobně máme následující dvojice funkce – Taylorova řada.

---

$$e^x = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{x^k}{k!} \quad x \in \mathbb{R}$$

---

$$\sin x = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{(2k+1)!} x^{2k+1} \quad x \in \mathbb{R}$$

---

$$\cos x = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{(2k)!} x^{2k} \quad x \in \mathbb{R}$$

---

$$\ln(1+x) = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{(-1)^{k+1}}{k} x^k \quad x \in (-1, 1)$$

---

$$\operatorname{arctg} x = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{2k+1} x^{2k+1} \quad x \in (-1, 1)$$

---



Podobně máme následující dvojice funkce – Taylorova řada.

---

$$e^x = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{x^k}{k!} \quad x \in \mathbb{R}$$

---

$$\sin x = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{(2k+1)!} x^{2k+1} \quad x \in \mathbb{R}$$

---

$$\cos x = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{(2k)!} x^{2k} \quad x \in \mathbb{R}$$

---

$$\ln(1+x) = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{(-1)^{k+1}}{k} x^k \quad x \in (-1, 1)$$

---

$$\operatorname{arctg} x = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{2k+1} x^{2k+1} \quad x \in (-1, 1)$$

---

Atp.





# Hlavní body

- 1 Úvod
- 2 Aproximace funkcí pomocí polynomů
- 3 Chyba aproximace
- 4 Funkce jako limita Taylorových polynomů
- 5 Další příklady



# Příklad: Aproximace funkce $\sin$

## Příklad.

Nalezněte vzorec pro výpočet hodnoty funkce  $\sin$  pro všechna reálná  $x$  s přesností  $10^{-7}$ .



# Příklad: Aproximace funkce $\sin$

## Příklad.

Nalezněte vzorec pro výpočet hodnoty funkce  $\sin$  pro všechna reálná  $x$  s přesností  $10^{-7}$ .

Díky periodicitě a symetriím funkce  $f = \sin$  stačí nalézt vzorec s požadovanou přesností pro  $x$  z intervalu  $(0, \frac{\pi}{2})$ .



# Příklad: Aproximace funkce $\sin$

## Příklad.

Nalezněte vzorec pro výpočet hodnoty funkce  $\sin$  pro všechna reálná  $x$  s přesností  $10^{-7}$ .

Díky periodicitě a symetriím funkce  $f = \sin$  stačí nalézt vzorec s požadovanou přesností pro  $x$  z intervalu  $(0, \frac{\pi}{2})$ .

Podle Taylorovy věty pro  $(2n+2)$ -hý Taylorův polynom se středem v 0 platí

$$\sin(x) = \sum_{k=0}^n \frac{(-1)^k}{(2k+1)!} x^{2k+1} + \underbrace{\frac{f^{(2n+3)}(\xi_{n,x})}{(2n+3)!} x^{2n+3}}_{R_{2n+2}(x)}.$$



# Příklad: Aproximace funkce $\sin$

## Příklad.

Nalezněte vzorec pro výpočet hodnoty funkce  $\sin$  pro všechna reálná  $x$  s přesností  $10^{-7}$ .

Díky periodicitě a symetriím funkce  $f = \sin$  stačí nalézt vzorec s požadovanou přesností pro  $x$  z intervalu  $(0, \frac{\pi}{2})$ .

Podle Taylorovy věty pro  $(2n+2)$ -hý Taylorův polynom se středem v 0 platí

$$\sin(x) = \sum_{k=0}^n \frac{(-1)^k}{(2k+1)!} x^{2k+1} + \underbrace{\frac{f^{(2n+3)}(\xi_{n,x})}{(2n+3)!} x^{2n+3}}_{R_{2n+2}(x)}.$$

Indexy u symbolu  $\xi_{n,x}$  nám připomínají, že tento závisí na  $x$  a  $n$ .



Protože derivace lichého řádu funkce  $\sin$  je – až na střídající se znaménko – funkce  $\cos$ , můžeme zbytek pro  $x \in (0, \frac{\pi}{2})$  odhadnout:

$$|R_{2n+2}(x)| \leq \frac{1}{(2n+3)!} |x|^{2n+3} < \frac{(\frac{\pi}{2})^{2n+3}}{(2n+3)!} =: a_n.$$



Protože derivace lichého řádu funkce  $\sin$  je – až na střídající se znaménko – funkce  $\cos$ , můžeme zbytek pro  $x \in (0, \frac{\pi}{2})$  odhadnout:

$$|R_{2n+2}(x)| \leq \frac{1}{(2n+3)!} |x|^{2n+3} < \frac{\left(\frac{\pi}{2}\right)^{2n+3}}{(2n+3)!} =: a_n.$$

$n$	$a_n$
1	$8.0 \cdot 10^{-2}$
2	$4.7 \cdot 10^{-3}$
3	$1.6 \cdot 10^{-4}$
4	$3.6 \cdot 10^{-6}$
5	$5.7 \cdot 10^{-8}$
6	$6.7 \cdot 10^{-10}$



Protože derivace lichého řádu funkce  $\sin$  je – až na střídající se znaménko – funkce  $\cos$ , můžeme zbytek pro  $x \in (0, \frac{\pi}{2})$  odhadnout:

$$|R_{2n+2}(x)| \leq \frac{1}{(2n+3)!} |x|^{2n+3} < \frac{(\frac{\pi}{2})^{2n+3}}{(2n+3)!} =: a_n.$$

$n$	$a_n$
1	$8.0 \cdot 10^{-2}$
2	$4.7 \cdot 10^{-3}$
3	$1.6 \cdot 10^{-4}$
4	$3.6 \cdot 10^{-6}$
5	$5.7 \cdot 10^{-8}$
6	$6.7 \cdot 10^{-10}$

### Závěr

Pro každé  $x \in (0, \frac{\pi}{2})$  se hodnota  $\sin(x)$  liší od výrazu

$$x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \frac{x^7}{7!} + \frac{x^9}{9!} - \frac{x^{11}}{11!}$$

nejvýše o  $10^{-7}$ .





# CORDIC

## Poznámka:

Kapesní kalkulátory většinou přímo nepoužívají mocninné rozvoje pro výpočet hodnot trigonometrických funkcí (sin, cos, tan, atd.).



# CORDIC

## Poznámka:

Kapesní kalkulátory většinou přímo nepoužívají mocninné rozvoje pro výpočet hodnot trigonometrických funkcí ( $\sin$ ,  $\cos$ ,  $\tan$ , atd.).

## COordinate Rotation Dlgital Computer

Algoritmus k výpočtu např. funkce  $\sin$  rafinovaně využívá

- 1 součtové vzorce pro trigonometrické funkce,
- 2 vzorky, tj. hodnoty funkce  $\sin$  **předem napočtené** (například pomocí Taylorova polynomu) pro jistou množinu úhlů.

První implementace: 1959, navigační počítač bombardéru B-58.

